

## 見 積 競 争 の 公 告

国立大学法人筑波大学において、次のとおり見積競争を実施します。

### 1. 見積競争に付する事項

- |             |                                      |
|-------------|--------------------------------------|
| (1) 品 名     | 小動物用温度調整機能付チャンバー<br>(リバースオークション対象案件) |
| (2) 規格及び数量  | 仕様書のとおり                              |
| (3) 納 入 期 限 | 令和7年3月14日                            |
| (4) 納 入 場 所 | 仕様書のとおり                              |

### 2. 仕様書等関係書類交付場所

仕様書等関係書類は、リバースオークションシステム上にて配布するので、本競争に参加を希望する場合は、下記 URL よりダウンロードすること。なお、見積競争の参加にあたっては、システムの登録手続きが必要となるため、下記ホームページを確認の上、登録手続きを行うこと。

※システムの登録手続きは、必要な書類をシステム運営会社で受理後、数日を要するので注意すること。

リバースオークションシステム：<https://www.deecorp.co.jp/>

新規会員登録：<https://dem3.deecorp.jp/supplier/index.php?mode=SENDMAIL>

本件本学担当者：国立大学法人筑波大学財務部契約課

赤川 友香（電話番号029-853-5099）

### 3. 見積提出期限及び提出方法

本競争はリバースオークション方式（インターネット上で安値で競り合う競り下げ方式）で行う。

見積提出期限：令和6年11月22日 11時00分

見積提出方法：下記システム「見積回答フォーム」に見積金額を入力

リバースオークションシステム：<https://www.deecorp.co.jp/>

### 4. 見積の注意事項

- (1) 国立大学法人筑波大学契約事務取扱細則及び物品供給契約基準を熟知し、仕様書及び契約条項を承諾の上、見積るものとする。
- (2) 契約決定に当たっては、見積金額に10パーセントに相当する額を加算した金額（当該金額に1円未満の端数があるときは、その端数金額を切り捨てるものとする。）をもって契約金額とするので、見積者は、消費税及び地方消費税に係る課税事業者であるか免税事業者であるかを問わず、契約金額の110分の100に相当する金額で見積るものとする。
- (3) リバースオークションシステム上にて入力された金額を見積金額とするので、システム上での見積書の添付は不要とする。
- (4) いったん入力された見積金額は、変更、取消しをすることができない。

5. 見積競争に参加する者に必要な資格

契約担当役から取引停止の措置を受けている期間中の者でないこと。

6. 契約の方式

(1) 最低価格の見積を提出した者を契約予定者として、価格交渉を行う。

(2) 契約予定者との価格交渉により、本学の希望価格の範囲内において契約金額を決定する。

7. その他

この契約に必要な細目は、以下によるものとする。

- ・ 国立大学法人筑波大学契約事務取扱細則

<https://www.tsukuba.ac.jp/about/disclosure-ho-kisoku/s-03/>

- ・ 物品供給契約基準

<https://www.tsukuba.ac.jp/about/bid-contract/#kijun>

以 上

令和6年11月15日

国立大学法人筑波大学

契約担当役

財務担当副学長 氷見谷 直紀

# 仕 様 書

1. 調達物品名 小動物用温度調整機能付チャンバー
2. 規格及び数量 株式会社シンファクトリー製  
型番:HC-100S 数量:1
3. 納入期限 令和7年3月14日
4. 納入場所 国立大学法人筑波大学 睡眠医科学研究棟501室
5. 支払い 検査終了後、適法な請求書を受理した日から起算して40日以内に支払うものとする。
6. その他 (1) 搬入、設置、調整、側面穴あけ加工等1式を含むものとする。  
(2) この契約に必要な細目は、国立大学法人筑波大学契約事務取扱細則及び物品供給契約基準によるものとする。  
(3) その他詳細については、本学教職員の指示によるものとする。  
(4) 本仕様書について質問がある場合には下記に連絡すること。  
医学医療系 高橋徹 029-853-3773